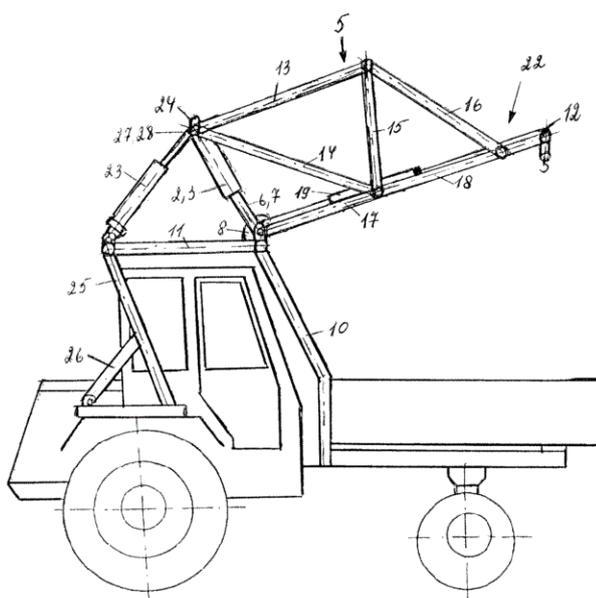


Патент РФ на изобретение №2760370 «Кран-манипулятор»

Изобретение относится к подъемно-транспортным машинам для проведения погрузочно-разгрузочных и прочих работ, выполняемых мобильными подъемно-транспортными агрегатами с ограниченной грузоподъемностью.

Кран-манипулятор содержит основание, выполненное в виде треугольной фермы, представляющей собой два силовых гидроцилиндра и жесткую поперечину, на которой шарнирно смонтирована с возможностью поворота шарнирно-стержневая стрела. Шарнирно-стержневая стрела выполнена в виде шарнирно-стержневых ферм. Два силовых гидроцилиндра треугольной фермы основания расположены под углом δ друг к другу и своими штоками сходятся в общем многоходовом шарнире, который своими цапфами монтируется на переднем верхнем стержне, опирающемся на передние опоры четырехгранной фермы, а своими основаниями два силовых гидроцилиндра треугольной фермы крепятся посредством опорно-поворотных устройств к жесткой поперечине основания треугольной фермы. Стержни шарнирно-стержневых ферм соединены между собой посредством подвижных шарниров. В основании ферм, составляющих шарнирно-стержневые соединения стрелы, установлен дополнительный силовой гидроцилиндр.

Обеспечивается маневренность как оголовка шарнирно-стержневой стрелы, так и стрелы с выдвижным грузонесущим органом, что расширяет зону обслуживания в горизонтальной и вертикальной плоскостях крана-манипулятора.



Фиг. 1