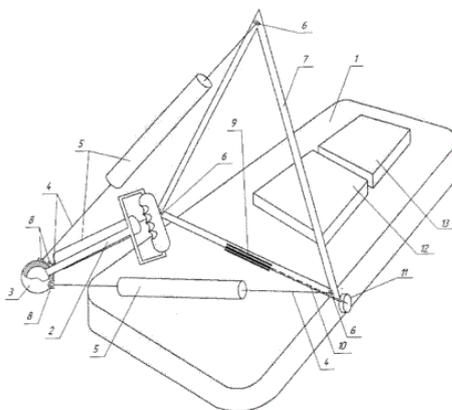


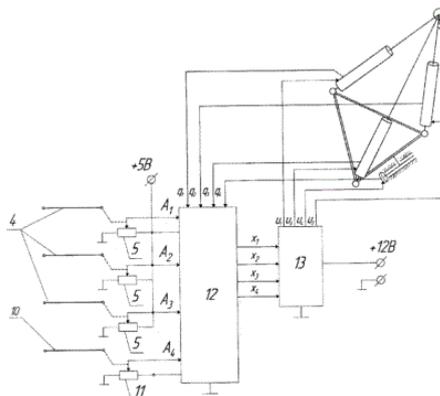
Патент РФ на полезную модель №219687 «Устройство ручного управления манипулятором-триподом»

Полезная модель относится к области машиностроения и может быть использована в ручных электродистанционных системах управления погрузочным манипулятором-триподом.

Устройство содержит платформу, манипуляционную рукоятку, установленную на сферическом шарнире, реохордные датчики позиционирования со штангами, треугольную раму, установленную на платформе, и последовательно соединенные микроконтроллерный блок управления и мостовой усилитель сигнала, закрепленные на платформе, при этом штанги упомянутых датчиков позиционирования одними концами связаны с треугольной рамой посредством цилиндрических шарниров, а другими концами посредством шарнирного соединения закреплены на сферическом шарнире с образованием полой пирамиды, внутри которой расположена манипуляционная рукоятка. Треугольная рама установлена на платформе посредством цилиндрического шарнира, к которому прикреплена штанга дополнительно введенного реохордного датчика позиционирования, который соединен с соответствующим входом блока управления. Использование полезной модели позволяет повысить точность ручного управления манипулятором.



Фиг. 1



Фиг. 2